

Η μέθοδος ανάλυσης του Gauss
"Ευκολή περίπτωση": Έστω το γραμμικό σύστημα

$$\begin{aligned}U_{11}x_1 + U_{12}x_2 + \dots + U_{1n}x_n &= y_1 \\U_{22}x_2 + \dots + U_{2n}x_n &= y_2\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}U_{n-1, n-1}x_{n-1} + U_{n-1, n}x_n &= y_{n-1} \\U_{nn}x_n &= y_n\end{aligned}$$

Το γράφουμε στη γοργή πινάκων $U\vec{x} = \vec{y}$, $U = (U_{ij}) \in \mathbb{R}^{n \times n}$
όπου τριγωνικός $U_{ij} = 0 \quad i > j$ και $\det U = U_{11}U_{22}\dots U_{nn}$
 $\det U \neq 0$ (δλδ ο U είναι αντιστρέψιμος) \Leftrightarrow
 $U_{ii} \neq 0, \quad i = 1, 2, \dots, n$

Πυνουμε το σύστημα με τη μέθοδο της αντιστροφής

Απόδοτος: $U_{nn}x_n = y_n \Rightarrow x_n = \frac{y_n}{U_{nn}}$

Προσφαίμεν: $U_{n-1, n-1}x_{n-1} + U_{n-1, n}x_n = y_{n-1}$

Τυχία γραμμή: Για $n = k$

$$U_{kk}x_k + \sum_{j=1}^{k-1} U_{kj}x_j = y_k \Rightarrow$$

$$x_k = \frac{1}{U_{kk}} \left[y_k - \sum_{j=1}^{k-1} U_{kj}x_j \right]$$

Απαιτούμε πράξη

a) n διαφίσεις

b) πολ/μοίς και ποσθίους: $1 + 2 + 3 + \dots + (n-1) =$
 $= \frac{n(n-1)}{2} = \frac{n^2}{2} - \frac{n}{2}$

Θεώρημα κλίσης: $\frac{dy}{dx} + O(h)$

Ιδια της αναδομής Gauss: Με κατάλληλους μετασχηματισμούς γραμμών μετατρέπουμε το σύστημα $A\vec{x} = \vec{b}$ σε ένα ισοδύναμο $U\vec{x} = \vec{d}$ ανω τριγωνικό. Η διαδικασία καλείται τριγωνοποίηση.

Γενική περίπτωση $A\vec{x} = \vec{b}$, $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ αντιστρέφεται
στοιχεία A a_{ij} $\vec{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ $\vec{b} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$

Τριγωνοποίηση: Υπόθεση $a_{11} \neq 0$

Πολλαπλασιαστές: $m_{ij} = \frac{a_{ij}}{a_{11}}$, $i=2,3,\dots,n$

Πολύζω την πρώτη εξίσωση με m_{ij} , αφαιρούμε από την i -οστή εξίσωση και αντικαθιστούμε με το αποτέλεσμα της πράξης. Προκύπτει ένα νέο σύστημα $A^{(1)}\vec{x} = \vec{b}^{(1)}$

$$A^{(1)} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ 0 & a_{22}^{(1)} & \dots & a_{2n}^{(1)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & a_{n2}^{(1)} & \dots & a_{nn}^{(1)} \end{pmatrix},$$

$$a_{ij}^{(1)} = a_{ij} - m_{ij} a_{1j}$$
$$b_i^{(1)} = b_i - m_{ij} b_1$$

Στο βήμα r , $1 \leq r \leq n-1$ (αρχικά)

$$A^{(r)} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ 0 & a_{22}^{(r)} & \dots & a_{2n}^{(r)} \\ 0 & a_{3r}^{(r)} & \dots & a_{3n}^{(r)} \\ 0 & a_{4r}^{(r)} & \dots & a_{4n}^{(r)} \end{pmatrix} \quad b^{(r)} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2^{(r)} \\ \vdots \\ b_n^{(r)} \end{pmatrix}$$

Επαραδειγμαθάνουμε τη διαδικασία $n-1$ φορές 15
καταδειχθούμε σε ανω τριγωνικό πίνακα $U = A^{(n)}$

Απαιτούμενες πράξεις

1^ο βήμα: $n-1$, $i=2, \dots, n$ $n-1$ πράξεις

$O(n)$ $O(n)$ χρησιμοποιά $(n-1)^2$

2^ο βήμα: $(n-1)$ πράξεις πολλαπλασιαστικές
 $(n-1)^2$ νέα στοιχεία

Υπολογισμός του πίνακα

$$\sum_{i=1}^{n-1} [n-i^2 + (n-i)] = \frac{n^3 - n}{2}$$

$$= \frac{n^3}{3} + O(n)$$

$$\sum_{i=1}^n i^2 = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$$

$$\sum_{i=1}^n i = ?$$

Δείξι μίλος (bi): $\sum_{i=1}^{n-1} (n-i) = \frac{n^2 - n}{2}$

Συνολικά: $\frac{n^3 + 3n^2 - n}{3} = \frac{n^3}{3} + O(n^2)$ πράξεις

Παράδειγμα: $n = 90$

$\frac{90^3}{3} = \frac{8 \cdot 10^3}{3}$, πράξεις. Αν ο υπολογιστής κάνει 10^6 πράξεις/sec

χρόνος: $\frac{8 \cdot 10^3}{3} \cdot 10^{-6} \text{ sec} = \frac{8}{3} \cdot 10^{-3} \text{ sec}$

Κανόνας Cramer: $9! \cdot 90! \cdot 19$ πολ/μοί $\approx 3 \cdot 10^5$ αλληλ. πράξεις

Παράδειγμα
Να λύσει το σύστημα
$$\begin{cases} 10^{-4} x_1 + x_2 = 1 \\ x_1 + x_2 = 2 \end{cases}$$

Ακριβής λύση
$$\begin{cases} x_1 = 1.0001 \\ x_2 = 0.9999 \end{cases}$$

Πολλαπλασιασμός: $m = \frac{1}{10^{-4}} = 10^4$

$$\begin{cases} 10^{-4} x_1 + x_2 = 1 \\ 0 \cdot x_1 + (1 - 10^4) x_2 = (2 - 10^4) \Rightarrow x_2 = 1 + \text{λαθός υπολογισμός} \end{cases}$$

$$\Rightarrow x_1 = 0$$

Άλλως:
$$\begin{cases} 10^{-4}x_1 + x_2 = 1 \\ x_1 + x_2 = 9 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_1 + x_2 = 9 \\ 10^{-4}x_1 + x_2 = 9 \end{cases}$$

πολλαπλασιασμός: 10^{-4}

$$\begin{cases} x_1 + x_2 = 9 \\ 0 + (1 - 10^{-4})x_2 = (1 - 9 \cdot 10^{-4}) \end{cases}$$

$$\Rightarrow x_2 \approx 1$$

$$\Rightarrow x_1 \approx 1$$

Συνεπώς χρειάζεται προσοχή στην εξίσωση που επιλέγουμε ως οδηγό (αυτή που θα πολλαπλασιάσουμε με m_i).